

Самопроективные или W — кривые, (Интегральные кривые уравнения Якоби).

Н. Душин.

1. Определение W — C .

Рассматриваемые кривые

A^0 , с одной стороны являются *инвариантными кривыми при коллинеарных преобразованиях*, допускающих одночленную группу (преобразований) и аналитически определяемых уравнениями:

$$\rho y_i = a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + a_{i3}x_3 \quad (i = 1, 2, 3) \dots \dots \dots (1)$$

Различным типам этих преобразований соответствуют и различные типы инвариантных кривых.

[S. Lie и F. Klein: „Sur une certaine famille de courbes et de surfaces“ Comptes rendus T. 70. 1870 p. 1222—1226, 1275—1279.

S. Lie и F. Klein: „Ueber diejenigen ebenen Curven, welche durch eingeschlossenes system von einfach unendlich vielen vertauschbaren linearen Transformationen in sich übergehen“ Mathem. Annalen B. IV. 1871 г.].

B^0 . С другой стороны W — C являются *интегральными кривыми уравнения Якоби*.

$$Ldx + Mdy + N(xdy - ydx) = 0, \dots \dots \dots (2)$$

где L , M и N — однородные многочлены 1 степени относ. x и y .

[Jacobi „De integratione aequationis differentialis

$$(A + A'x + A''y)(xdy - ydx) - (B + B'x + B''y)dy + \\ + (C + C'x + C''y)dx = 0 \text{ „Crelle Journal B. 24. 1842}].$$

2^o. Основные типы коллинеарного преобразования плоскости.

При определении инвариантных элементов коллинеарного преобразования, как известно, приходим к характеристическому уравнению

$$\Delta(\rho) = \begin{vmatrix} a_{11} - \rho & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} - \rho & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} - \rho \end{vmatrix} = 0 \dots \dots (3)$$

третьей степени относительно ρ .

Отсюда имеем следующие основные типы коллинеарных преобразований плоскости.

I. Первый—когда все корни ρ_i ($i = 1, 2, 3$) вещественны и различны. Инвариантной фигурой в этом случае является треугольник вещественный во всех своих частях (фиг. 1) и

каноническими ур-ми коллинеации будут ур-ия вида

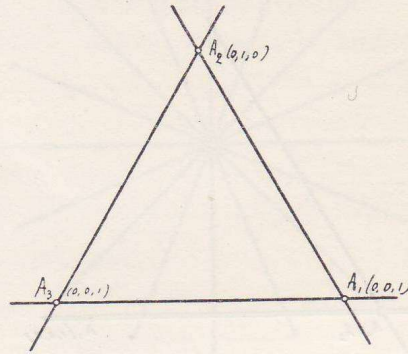
$$\rho y_i = \rho_i x_i. \quad (i = 1, 2, 3) \quad (4)$$

I⁰. Частный случай—случай двух мнимых сопряженных корней

$$(\rho_2 \text{ и } \rho_3)$$

Инвариантная фигура здесь будет определяться вещественной точкой A_1 , вещественной прямой вне ее и двумя мнимыми прямыми (фиг. 2).

Канонические ур-ия преобразования:



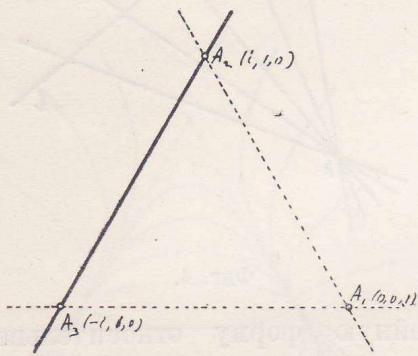
I. Фиг. 1.

$$\left. \begin{aligned} \rho y_1 &= m x_1 - n x_2 \\ \rho y_2 &= n x_1 + m x_2 \\ \rho y_3 &= k x_3 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (5)$$

II. Второй случай—случай двойного корня. [$\rho_1 \neq \rho_2 = \rho_3$], при условии, что не все миноры $\Delta_{ik} = 0$ [Δ_{ik} —миноры второго порядка относит. a_{ik}].

Инвариантная фигура состоит из двух пересекающихся инвариантных прямых, из коих прямая, соединяющая двойную инвариантную точку с простой, есть двойная прямая (фиг. 3).

Канонические ур-ия коллинеации этого типа будут



Фиг. 2.

$$\left\{ \begin{aligned} \rho y_1 &= \rho_1 x_1 \\ \rho y_2 &= \rho_2 x_2 \\ \rho y_3 &= \rho_2 x_3 + \beta x_2, \text{ где } \beta \neq 0 \end{aligned} \right. \dots \dots (6)$$

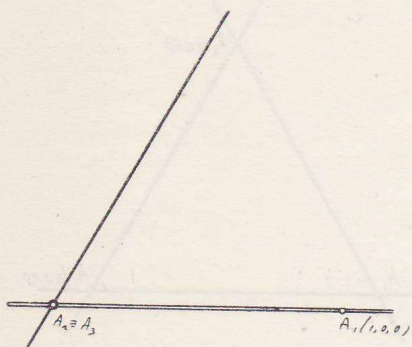
III. Случай, когда имеем двойной корень [$\rho_1 \neq \rho_2 = \rho_3$] и все миноры $\Delta_{ik} = 0$.

Инвариантная фигура состоит из ∞^1 инвариантных точек, лежащих на одной прямой l и ∞^1 инвариантных прямых, проходящих через одну точку A , причем точка A вне прямой l —случай перспективной коллинеации (фиг. 4).

Ее канонические ур-ия

$$\left. \begin{aligned} \rho y_1 &= \rho_1 x_1 \\ \rho y_2 &= \rho_2 x_2 \\ \rho y_3 &= \rho_3 x_3 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (7)$$

IV. *Случай, когда ур-ие $\Delta(\rho) = 0$ имеет тройной корень $[\rho_1 = \rho_2 = \rho_3]$, но не все миноры $\Delta_{ik} = 0$.*



Фиг. 3.

Инвариантная фигура состоит из тройной точки, лежащей на тройной прямой (фиг. 5)

и каноническая форма коллинеации определяется ур-ем:

$$\left\{ \begin{aligned} \rho y_1 &= \rho_1 x_1 \\ \rho y_2 &= \alpha x_1 + \rho_1 x_2 \\ \rho y_3 &= \alpha x_2 + \rho_1 x_3, \text{ где } \alpha \neq 0 \end{aligned} \right. \dots (8)$$

V. *Наконец, последний случай, когда $\rho_1 = \rho_2 = \rho_3$ и все $\Delta_{ik} = 0$.*

Инвариантная фигура состоит из ∞' инвариантных точек, лежащих на одной прямой l и ∞' инвариантных прямых, проходящих через одну точку A , причем точка A лежит на прямой l — случай эллиции (фиг. 6).

Ее канонические ур-ия

$$\left\{ \begin{aligned} \rho y_1 &= \rho_1 x_1 \\ \rho y_2 &= \rho_1 x_2 + \alpha x_1 \\ \rho y_3 &= \rho_1 x_3 \end{aligned} \right. , \text{ где } \alpha \neq 0 \dots (9)$$

3°. *Связь коллинеации с коннексами и ур-ия Якоби с коллинеацией.*

Применяя общее коллинеарное преобразование

$$\rho y_i = a_{i1} x_1 + a_{i2} x_2 + a_{i3} x_3 \quad (i=1, 2, 3) \dots (1)$$

к ур-ию $\sum u_i y_i = 0$, где $i=1, 2, 3$ и y_i точка прямой u_i , получим ур-ие

$$f(u, x) \equiv \sum \sum a_{ik} u_i x_k = 0 \dots (10),$$

определяющее самую общую билинейную форму относительно контрагredientных переменных u и x , или, по терминологии Clebsch'a, коннекс первого порядка и первого класса, короче коннекс (1, 1).

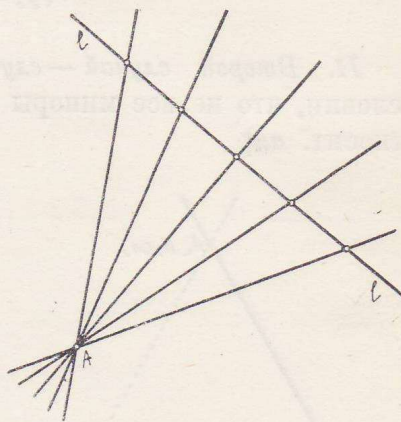
[A. Clebsch. *Leçons sur la géométrie* p. 351, 1883].

Выделим между билинейными коннексами *главный коннекс*

$$\sum u_i x_i = 0 \quad (i=1, 2, 3) \dots \dots \dots (11)$$

Фиг. 5.

и рассмотрим совокупность элементов, общих коннексам (10) и (11), так называемую *главную коинциденцию* коннекса.



Фиг. 4.

При постоянном значении x_i , уравнение (10) представляет кривую огибаемую прямыми u_i , из числа их в силу условия (11) выделяются касательные, проходящие через точки x_i .

Соответственно, при постоянном значении u_i , уравнение (10) определяет кривую, образуемую точками x_i , из последних условием (11) выделяются точки пересечения с прямой u_i .

Меняя непрерывно x_i во втором случае (resp. u_i в первом), мы получаем всю кривую.

Для определения уравнения кривых, образуемых таким способом, имеем в силу (11) следующую систему:

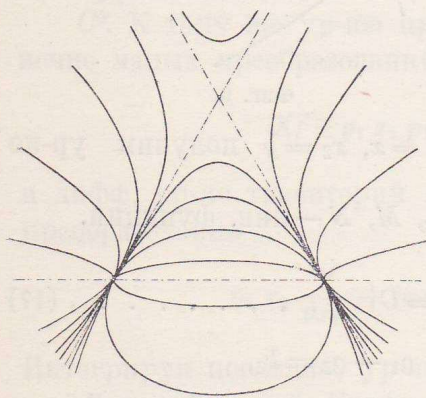
$$\left. \begin{aligned} \sum u_i X_i &= 0 \\ \sum u_i x_i &= 0 \\ \sum u_i (x_i + dx_i) &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (i = 1, 2, 3) \quad (12)$$

где x_i — точка инцидентная с прямой u_i , $x_i + dx_i$ — точка, соседняя с x_i и X_i — любая точка прямой u_i .

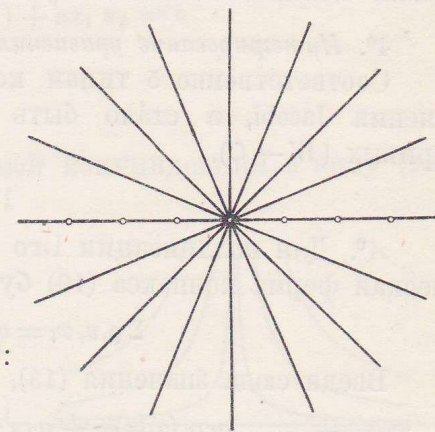
Для совместности этой системы имеем условие

$$\begin{vmatrix} X_1 & X_2 & X_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ x_1 + dx_1 & x_2 + dx_2 & x_3 + dx_3 \end{vmatrix} = 0 \text{ или } \begin{vmatrix} X_1 & X_2 & X_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ dx_1 & dx_2 & dx_3 \end{vmatrix} = 0$$

Разлагая последний определитель по элементам первой строки, получим



Фиг. 7.



Фиг. 6.

$$X_1 (xdx)_{23} + X_2 (xdx)_{31} + X_3 (xdx)_{12} = 0,$$

где

$$(xdx)_{23} = x_2 dx_3 - x_3 dx_2$$

и т. д.

Сравнивая с первым ур-ем системы (12), находим, что координаты u_i удовлетворяют условиям:

$$\left. \begin{aligned} \tau u_1 &= (xdx)_{23} \\ \tau u_2 &= (xdx)_{31} \\ \tau u_3 &= (xdx)_{12} \end{aligned} \right\} \dots (13)$$

Введя эти значения в (10), получим

$$\begin{vmatrix} (a_{1k} x_k) & (a_{2k} x_k) & (a_{3k} x_k) \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ dx_1 & dx_2 & dx_3 \end{vmatrix} = 0 \dots (14)$$

— дифференциальное уравнение искомым кривых.

Но последнее уравнение есть ур-ие Якоби, приведенное к однородному виду.

Отсюда, связью уравнения Якоби с коллинеарными преобразованиями можно воспользоваться для изучения свойств его интегральных кривых.

4°. Интегрирование уравнения Якоби.

Соответственно 5 типам коллинеации получаем и 5 типов уравнения Якоби, а стало быть и 5 типов семейств интегральных кривых ($W - C$).

I-й тип.

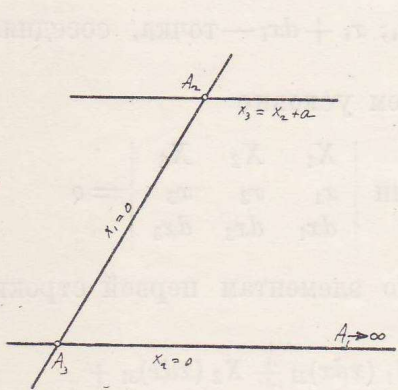
A°. Для коллинеации I-го типа, определяемой ур-ми (4), каноническая форма коннекса (10) будет вида

$$\sum \rho_i u_i x_i = 0 \quad (i = 1, 2, 3) \dots \dots \dots (15)$$

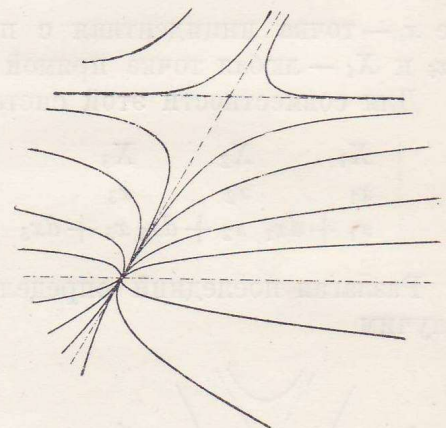
Введя сюда значения (13), получаем дифф. ур-ие.

$$\rho_1 x_1 (adx)_{23} + \rho_2 x_2 (adx)_{31} + \rho_3 x_3 (adx)_{12} = 0 \dots \dots \dots (16)$$

Последнее ур-ие есть упрощенное ур-ие Якоби. Действительно



Фиг. 8.



Фиг. 9.

полагая $x_3 = 1$, $dx_3 = 0$ и заменяя $x_1 = x$, $x_2 = y$ получим ур-ие Якоби вида

$$L(xdx - ydy) - Mdy + Ndx = 0, \text{ где } L, M, N - \text{лин. функции.}$$

Интегрируя ур-ие (16), получим

$$x_1^{\rho_2 - \rho_3} x_2^{\rho_3 - \rho_1} x_3^{\rho_1 - \rho_2} = C \dots \dots \dots (17)$$

или полагая

$$\rho_2 - \rho_3 = k_1; \rho_3 - \rho_1 = k_2, \rho_1 - \rho_2 = k_3,$$

имеем

$$x_1^{k_1} x_2^{k_2} x_3^{k_3} = C$$

где

$$k_1 + k_2 + k_3 = 0 \dots \dots \dots (18)$$

— ур-ие искомым интегральным кривых (фиг. 7).

B°. Кривые (18) могут быть получены и непосредственно из ур-ий (4) коллинеарного преобразования после λ — кратного его повторения.

Дело в том, что последнее, будучи приложено к точке $P(x_i)$ плоскости, заставляет ее переместиться в некоторое новое положение $P_1(y_i')$. Повторяя это преобразование еще раз, мы заставим точку $P_1(y_i')$ занять положение точки $P_2(y_i'')$, и так далее.

При такой операции точка P опишет некоторую кривую. После λ — кратного повторения, ур-ия (4) примут вид:

$$\varrho y_i = \varrho_i^\lambda x_i \quad , \quad (i = 1, 2, 3).$$

Исключая из этих ур-ий λ и ϱ , получим

$$\log \frac{\varrho_2}{\varrho_3} \log \frac{y_1}{x_1} + \log \frac{\varrho_3}{\varrho_1} \log \frac{y_2}{x_2} + \log \frac{\varrho_1}{\varrho_2} \log \frac{y_3}{x_3} = 0 \quad (19)$$

или полагая

$$\log \frac{\varrho_2}{\varrho_3} = r_1, \quad \log \frac{\varrho_3}{\varrho_1} = r_2, \quad \log \frac{\varrho_1}{\varrho_2} = r_3 \dots \dots (20)$$

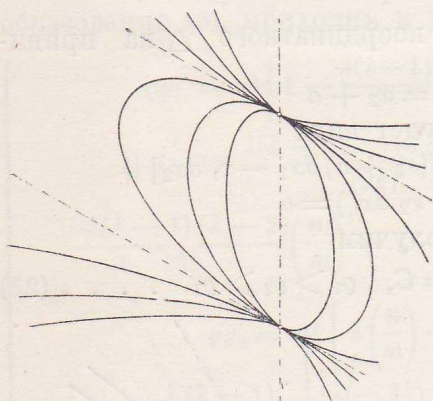
будем иметь ур-ие искомых кривых в виде

$$y_1^{r_1} y_2^{r_2} y_3^{r_3} = x_1^{r_1} x_2^{r_2} x_3^{r_3} = C,$$

где в силу (20)

$$r_1 + r_2 + r_3 = 0.$$

Равенства (20) позволяют сделать вывод, что рассматриваемые кривые при коллинеарном преобразовании остаются инвариантными.



Фиг. 11.

С°. Наконец к ур-ию (18) можно прийти еще одним путем, а именно: из рассмотрения траекторий одночленной группы бесконечно малых преобразований.

Для данного Δ -ка коллинеации последнее имеет вид

$$Xf \equiv \sum \varrho_i x_i p_i \quad (i = 1, 2, 3)$$

Отсюда дифф. ур-ие искомых кривых будет

$$\sum \varrho_i x_i p_i = 0$$

и соответствующая совокупная система

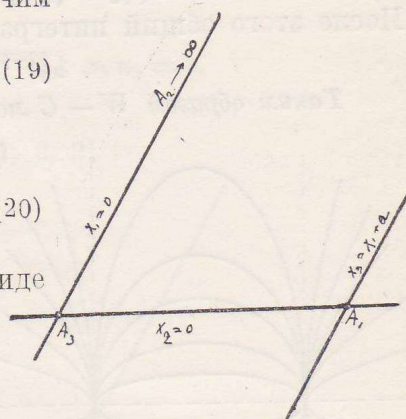
$$\frac{dx_i}{\varrho_i x_i} = dt \quad (i = 1, 2, 3)$$

Интеграция последнего дает

$$x_i = C_i e^{\varrho_i t} \quad (i = 1, 2, 3) \dots \dots \dots (21)$$

Исключая отсюда t , получим

$$x_1^\alpha x_2^\beta x_3^\gamma = C e^{(\alpha \varrho_1 + \beta \varrho_2 + \gamma \varrho_3) t} \dots \dots \dots (22)$$



Фиг. 10.

где α , β и γ показатели степеней, в которые мы возводим предвари- тельно ур-ия (21).

Выражение (22) будет общим \int -лом, если

$$\alpha + \beta + \gamma = 0 \text{ и } \alpha q_1 + \beta q_2 + \gamma q_3 = 0.$$

Первое условие необходимо для выполнения однородности, второе чтобы отсутствовало t .

Из этих условий следует, что

$$\alpha = k(q_2 - q_3), \beta = k(q_3 - q_1), \gamma = k(q_1 - q_2)$$

После этого общий интеграл (22) принимает вид

$$x_1^{\alpha_2 - \alpha_3} x_2^{\alpha_3 - \alpha_1} x_3^{\alpha_1 - \alpha_2} = C.$$

Таким образом $W - C$ могут быть рассматриваемы:

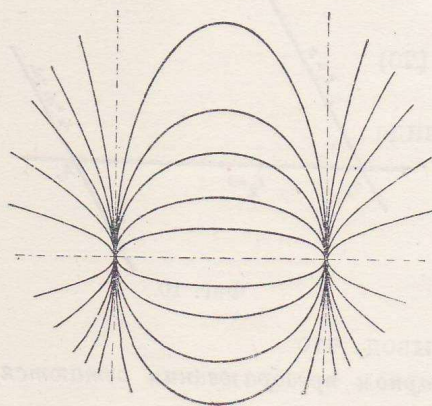
A⁰. как кривые главной коинци- денции соответ. формы коннекса,

B⁰. как результат λ — кратного повторения коллинеарного преобразо- вания.

C⁰. и как траектории соот. одно- членной группы линейных преобра- зований по ее бесконечно малому преобразованию.

Рассмотрим еще следующие случаи расположения $W - C$ первого типа:

A⁰. Предположим, что вершина A_1 координатного Δ -ка удаляется в ∞ -сть



Фиг. 12.

(фиг. 8).

В этом случае уравнения сторон координатного Δ -ка прини- мают вид

$$x_1 = 0, x_2 = 0 \text{ и } x_3 = x_2 + a$$

и соответствующее дифф. ур-ие (16) будет вида

$$q_1 x_1 [x_2 dx_2 - (x_2 + a) dx_2] + q_2 x_2 [(x_2 + a) dx_1 - x_1 dx_2] + + q_3 (x_2 + a) (x_1 dx_2 - x_2 dx_1) = 0$$

Интегрируя последнее ур-ие мы получим

$$X_1^{\alpha_2 - \alpha_3} X_2^{\alpha_3 - \alpha_1} (X_2 + a X_3)^{\alpha_1 - \alpha_2} = C, \quad q_1 > q_2 > q_3 \dots \dots (23)$$

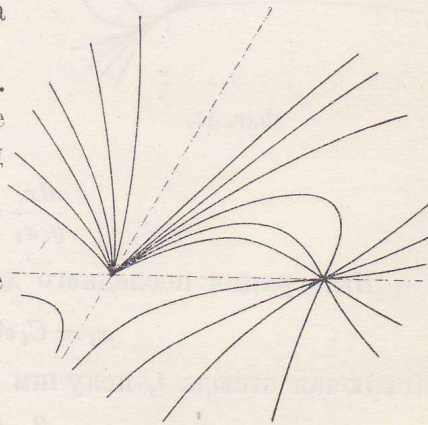
— ур-ие $W - C$ для данного Δ -ка (фиг. 9).

B⁰. Предположим, что вершина A_2 удаляется в бесконечность. В этом случае координатный Δ -к принимает вид фиг. 10; уравнения его сторон:

$$x_1 = 0, x_2 = 0 \text{ и } x_3 = x_1 + a$$

Соответствующее диффер. ур-ие будет:

$$q_1 x_1 [x_2 dx_1 - (x_1 + a) dx_2] + + q_2 x_2 [(x_1 + a) dx_1 - x_1 dx_2] + + q_3 (x_1 + a) [x_1 dx_2 - x_2 dx_1] = 0$$



Фиг. 13.

или

$$[(\rho_3 - \rho_1)x_1 + a\rho_3](x_1 dx_2 - x_2 dx_1) - a\rho_1 x_1 dx_2 + a\rho_2 x_2 dx_1 = 0$$

Отсюда получаем следующее уравнение $W - C$:

$$x_1^{\rho_2 - \rho_3} x_2^{\rho_3 - \rho_1} (x_1 + ax_3)^{\rho_1 - \rho_2} = C. \quad [\rho_1 > \rho_2 > \rho_3] \dots (24)$$

Расположение кривых для этого случая имеем на фиг. 11 и 12.

Γ_0 . — Частный случай.

A^0 . Здесь коллинеация определяется ур-ми (5) и соответствующий коннекс (10) принимает вид

$$(mx_1 - nx_2)u_1 + (nx_1 + mx_2)u_2 + kx_3u_3 = 0.$$

Это ур-ие с помощью

$$u_x \equiv \Sigma u_i x_i = 0 \quad (i = 1, 2, 2)$$

заменяется ур-ем.

$$(k - m)x_3u_3 - nx_2u_1 + nx_1u_2 = 0$$

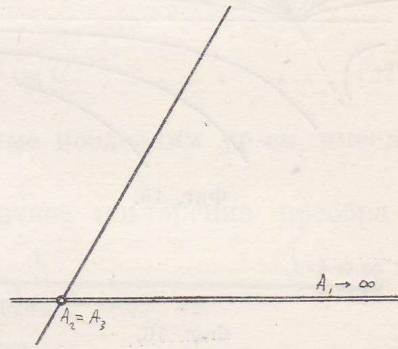
Откуда в силу (13) получаем

$$x_3(bx_1 - ax_2)dx_1 + x_3(ax_1 + bx_2)dx_2 - b(x_1^2 + x_2^2)dx_3 = 0,$$

где $a = k - m$, $b = n$.

Интегрируя последнее ур-ие, имеем

$$\frac{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}{x_3} e^{A \arctg \frac{x_2}{x_1}} = C. \quad (25)$$



Фиг. 14.

B^0 . Применяя к точке P плоскости λ -кратное повторение преобразования (5), приходим к ур-ям вида

$$\left\{ \begin{aligned} \rho y_1 &= m^\lambda \left[1 - \frac{\lambda(\lambda-1)}{2!} \left(\frac{n}{m}\right)^2 + \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-3)}{4!} \left(\frac{n}{m}\right)^4 - \dots + \right. \\ &+ (-1)^k \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-2k+1)}{(2k)!} \left(\frac{n}{m}\right)^{2k} + \dots \left. \right] x_1 - m^\lambda \left[\lambda \left(\frac{n}{m}\right) - \right. \\ &- \frac{\lambda(\lambda-1)(\lambda-2)}{3!} \left(\frac{n}{m}\right)^3 + \dots + (-1)^k \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-2k)}{(2k+1)!} \left(\frac{n}{m}\right)^{2k+1} + \dots \left. \right] x_2 \\ \rho y_2 &= m^\lambda \left[\lambda \left(\frac{n}{m}\right) - \frac{\lambda(\lambda-1)(\lambda-2)}{3!} \left(\frac{n}{m}\right)^3 + \dots + \right. \\ &+ (-1)^k \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-2k)}{(2k+1)!} \left(\frac{n}{m}\right)^{2k+1} + \dots \left. \right] x_1 + m^\lambda \left[1 - \frac{\lambda(\lambda-1)}{2!} \left(\frac{n}{m}\right)^2 + \right. \\ &+ \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-3)}{4!} \left(\frac{n}{m}\right)^4 - \dots + \\ &+ (-1)^k \frac{\lambda(\lambda-1)\dots(\lambda-2k+1)}{(2k)!} \left(\frac{n}{m}\right)^{2k} + \dots \left. \right] x_2 \\ \rho y_3 &= k^\lambda x_3 \end{aligned} \right.$$

Далее всегда можно положить $m^2 + n^2 = 1$, ибо для этого стоит разделить обе части (5) на $\sqrt{m^2 + n^2}$ и обозначить $\frac{\rho}{\sqrt{m^2 + n^2}}$ снова через ρ .

Отсюда, полагая $n = \sin\theta$ и $m = \cos\theta$, получим

$$\begin{cases} \rho y_1 = \cos\lambda\theta x_1 - \sin\lambda\theta_2 & (x) \\ \rho y_2 = \sin\lambda\theta x_1 + \cos\lambda\theta_2 & (xx) \\ \rho y_3 = e^{\lambda \lg k} x_3 \end{cases}$$

Исключая отсюда ρ , λ и θ , получим

$$\frac{\sqrt{y_1^2 + y_2^2}}{y_3} = \frac{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}{x_3} e^{-\lambda \lg k}.$$

Далее из (x) и (xx) имеем

$$\frac{y_2}{y_1} = \frac{\operatorname{tg}\lambda\theta + \frac{x_2}{x_1}}{1 - \frac{x_2}{x_1} \operatorname{tg}\lambda\theta},$$

откуда

$$\lambda = \frac{1}{\theta} \left(\operatorname{arctg} \frac{y_2}{y_1} - \operatorname{arctg} \frac{x_2}{x_1} \right).$$

Подставляя это значение λ в ур. (26) и полагая

$$\frac{\lg k}{\theta} = A$$

получим

$$\frac{\sqrt{y_1^2 + y_2^2}}{y_3} e^{A \operatorname{arctg} \frac{y_2}{y_1}} = \frac{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}{x_3} e^{A \operatorname{arctg} \frac{x_2}{x_1}} = C$$

С. Наконец, исходя из бесконечно малого преобразования, которое в данном случае будет вида

$$Xf \equiv (mx_1 - nx_2)p_1 + (nx_1 + mx_2)p_2 + kx_3p_3,$$

получим след. дифф. ур-ие траекторий одночленной группы бесконечно малых преобразований

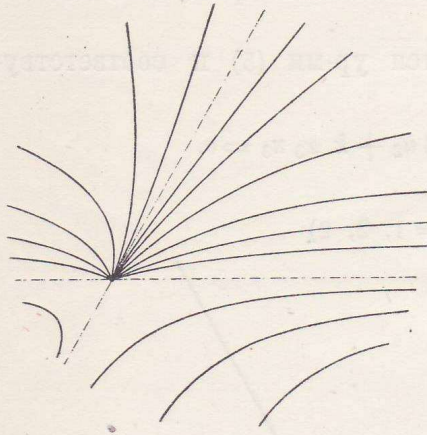
$$\begin{aligned} (mx_1 - nx_2) \frac{\partial f}{\partial x_1} + (nx_1 + mx_2) \frac{\partial f}{\partial x_2} + \\ + kx_3 \frac{\partial f}{\partial x_3} = 0. \end{aligned}$$

Совокупная система, соответствующая этому ур-ию будет

$$\frac{dx_1}{mx_1 - nx_2} = \frac{dx_2}{nx_1 + mx_2} = \frac{dx_3}{kx_3}$$

Интегрируя эту систему, получим снова ур-ие

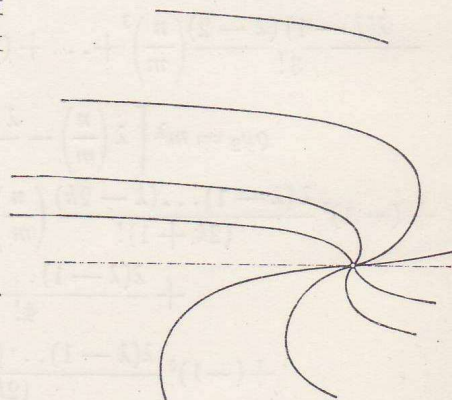
$$\frac{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}{x_3} e^{A \operatorname{arctg} \frac{x_2}{x_1}} = C$$



Фиг. 15.



Фиг. 16.



Фиг. 17.

II тип.

A^0 . Коллинеация этого типа определяется ур-ем (6), а каноническая форма соответствующего коннекса ур-м.

$$\varrho_1 u_1 x_1 + \varrho_2 u_2 x_2 + (\varrho_2 x_3 + \beta x_2) u_3 = 0$$

и в силу

$$u_x \equiv \Sigma u_i x_i = 0$$

уравнением

$$(\varrho_1 - \varrho_2) x_1 u_1 - \beta x_2 u_3 = 0.$$

Введя сюда значения (13), имеем дифференциальное ур-ие

$$(\varrho_1 - \varrho_2) x_1 (xdx)_{23} + \beta x_2 (xdx)_{12} = 0.$$

Интегрируя, находим

$$(\varrho_1 - \varrho_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta \lg \frac{x_2}{x_1} = C \dots \dots \dots (27)$$

Интегральные кривые ($W-C$), определяемые последним ур-ем, имеем на фиг. 13.

B^0 , Применяя и в этом случае λ -кратное повторение преобразования (6), получим

$$\varrho y_1 = \varrho_1^\lambda x_1, \quad \varrho y_2 = \varrho_2^\lambda x_2, \quad \varrho y_3 = \varrho_2^\lambda x_3 + \lambda \beta \varrho_2^{\lambda-1} x_2$$

Исключая из этих ур-ий λ и ϱ , будем иметь

$$\frac{y_1}{y_2} = \left(\frac{\varrho_1}{\varrho_2} \right)^{\frac{1}{\beta}} \cdot \frac{y_3}{y_2} \cdot \frac{x_1}{x_2} \cdot \left(\frac{\varrho_2}{\varrho_1} \right)^{\frac{1}{\beta}} \cdot \frac{x_3}{x_2}$$

или после логарифмирования

$$\lg \frac{y_1}{y_2} = \frac{\varrho_2}{\beta} \cdot \frac{y_3}{y_2} \lg \frac{\varrho_1}{\varrho_2} + \lg \frac{x_1}{x_2} + \frac{\varrho_2}{\beta} \cdot \frac{x_3}{x_2} \lg \frac{\varrho_2}{\varrho_1}$$

откуда

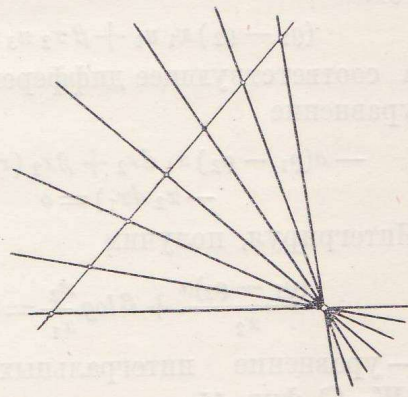
$$\lg \frac{y_1}{y_2} + \frac{\varrho_2}{\beta} \lg \frac{\varrho_1}{\varrho_2} \cdot \frac{y_3}{y_2} = \lg \frac{x_1}{x_2} + \frac{\varrho_2}{\beta} \lg \frac{\varrho_2}{\varrho_1} \cdot \frac{x_3}{x_2}$$

Наконец, полагая

$$\frac{\beta}{\varrho_2} = \beta_1 \quad \lg \varrho_1 = r_1 \quad \lg \varrho_2 = r_2,$$

получим

$$(r_1 - r_2) \frac{y_3}{y_2} + \beta_1 \log \frac{y_2}{y_1} = (r_1 - r_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta_1 \log \frac{x_2}{x_1} = C.$$

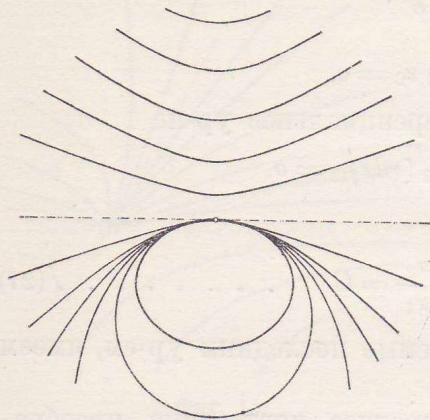


Фиг. 18.

C^0 . Символом бесконечно малого преобразования в данном случае будет выражение

$$Xf \equiv \varrho_1 x_1 p_1 + \varrho_2 x_2 p_2 + (\varrho_2 x_3 + \beta x_2) p_3 = 0.$$

Дифференциальное ур-ие траекторий одночленной группы бесконечно малых преобразований:



Фиг. 19.

$$\varrho_1 x_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + \varrho_2 x_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} + (\varrho_2 x_3 + \beta x_2) \frac{\partial f}{\partial x_3} = 0$$

и соответствующая система совокупных уравнений

$$\frac{dx_1}{\varrho_1 x_1} = \frac{dx_2}{\varrho_2 x_2} = \frac{dx_3}{\beta x_2 + \varrho_2 x_3} = dt.$$

Откуда общий интеграл будет вида

$$\left(x_2 e^{-\frac{\varrho_2}{\beta} \cdot \frac{x_3}{x_2}} \right)^{\varrho_1 - \varrho_2} \cdot x_1^{\varrho_2} x_2^{-\varrho_1} = K$$

или

$$x_1^{\varrho_2} x_2^{-\varrho_2} e^{-\frac{\varrho_2(\varrho_1 - \varrho_2)}{\beta} \cdot \frac{x_3}{x_2}} = K$$

Логарифмируя, снова приходим к ур-ию

$$(\varrho_1 - \varrho_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta \log \frac{x_2}{x_1} = C$$

Предположим теперь, что вершина A_1 вырожденного координатного Δ -ка удаляется в бесконечность (фиг. 14).

Уравнение коннекса в этом случае будет

$$(\varrho_1 - \varrho_2) x_1 u_1 + \beta x_2 u_3 = 0,$$

а соответствующее дифференциальное уравнение

$$-a(\varrho_1 - \varrho_2) x_1 dx_2 + \beta x_2 (x_1 dx_2 - x_2 dx_1) = 0$$

Интегрируя, получим

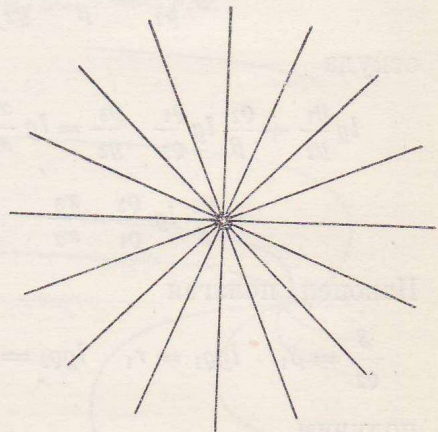
$$\frac{(\varrho_1 - \varrho_2)a}{x_2} + \beta \log \frac{x_2}{x_1} = C \quad \dots (28)$$

— уравнение интегральных кривых (W—C) фиг. 15.

Предположим далее, что удаляется в ∞ -сть вершина $A_2 \equiv A_3$ (фиг. 16).

Полагая $x_1 = x_2 - b$, будем для коннекса иметь уравнение.

$$(\varrho_1 - \varrho_2) (x_2 - b) u_1 + \beta x_2 u_3 = 0$$



Фиг. 20.

и дифференциальное уравнение вида

$$(\rho_1 - \rho_2) (x_2 - b) (x_2 dx_3 - x_3 dx_2) - \beta b x_2 dx_2 = 0$$

или

$$\frac{(\rho_1 - \rho_2) (x_2 dx_3 - x_3 dx_2)}{x_2^2} - \beta \cdot b \frac{dx_2}{x_2 (x_2 - b)} = 0$$

откуда общий интеграл будет вида

$$(\rho_1 - \rho_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta \log \frac{x_2}{x_2 - b} = C \quad (29)$$

— фиг. 17.

III тип.

A°. Коллинеация этого типа определяется уравнением (7) и каноническая форма коннекса будет:

$$\rho_1 u_1 x_1 + \rho_2 (u_2 x_2 + u_3 x_3) = 0.$$

Откуда с помощью $u_x = 0$ получаем

$$(\rho_1 - \rho_2) x_1 u_1 = 0$$

отсюда $u_1 = 0$ и далее

$$x_2 dx_3 - x_3 dx_2 = 0$$

Интеграция этого уравнения дает

$$x_3 = Cx_2 \dots \dots \dots (30)$$

Семейство кривых, определяемых этим ур-ем, — на фиг. 18.

B°. λ — кратное применение коллинеации (7) к точке плоскости дает

$$\begin{aligned} \rho y_1 &= \rho_1^\lambda x_1 & \rho y_2 &= \rho_2^\lambda x_2 \\ \rho y_3 &= \rho_3^\lambda x_3 \end{aligned}$$

Исключение отсюда ρ и λ приводит к ур-ию (30).

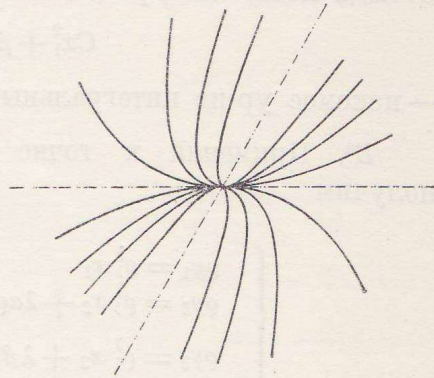
C°. К этому же ур-ию приходим и от бесконечно малых преобразований, интегрируя в этом случае дифференциальное ур-ие в частных производных вида

$$\rho_1 x_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + \rho_2 x_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} + \rho_3 x_3 \frac{\partial f}{\partial x_3} = 0.$$

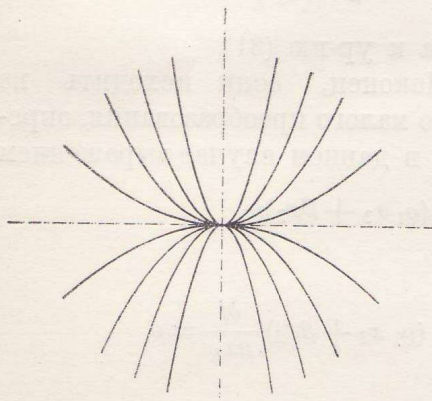
IV тип.

A°. Для четвертого типа ур-ия коллинеации суть ур-ия (8). Уравнение соответствующего коннекса

$$\rho_1 (u_1 x_1 + u_2 x_2 + u_3 x_3) + \alpha x_1 u_2 + \beta x_2 u_3 = 0$$



Фиг. 21.



Фиг. 22.

Последнее с помощью $u_x = 0$ приводится к виду

$$\alpha x_1 u_2 + \beta x_2 u_3 = 0$$

и дифференциальное уравнение искомым кривых будет

$$\alpha r_1 (xdx)_{31} + \beta r_2 (xdx)_{12} = 0.$$

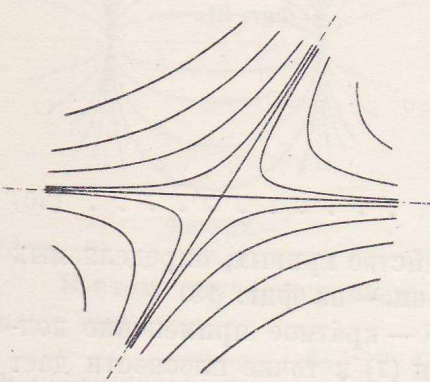
Отсюда после интегрирования получаем:

$$Cx_1^2 + \beta x_2^2 - 2\alpha r_1 x_3 = 0 \dots \dots \dots (31)$$

— искомое уравнение интегральных кривых (фиг. 19).

В°. Применяя к точке плоскости преобразование (8) λ раз, получим

$$\begin{cases} \rho y_1 = \rho_1^\lambda x_1 \\ \rho y_2 = \rho_1^\lambda x_2 + \lambda \alpha \rho_1^{\lambda-1} x_1 \\ \rho y_3 = \rho_1^\lambda x_3 + \lambda \beta \rho_1^{\lambda-1} x_2 + \frac{1}{2} \lambda (\lambda - 1) \alpha \beta \rho_1^{\lambda-2} x_1 \end{cases}$$



Фиг. 23.

После исключения из этих уравнений ρ и λ , приходим к уравнениям:

$$\begin{aligned} -\alpha \frac{y_3}{y_1} + \frac{1}{2} \beta \left(\frac{y_2}{y_1} \right)^2 &= -\alpha \frac{x_3}{x_1} + \\ &+ \frac{1}{2} \beta \left(\frac{x_2}{x_1} \right)^2 = C \end{aligned}$$

т. е. снова к уравнению (31).

С°. Наконец, если исходить из бесконечно малого преобразования, определяемого в данном случае выражением

$$Xf \equiv \rho_1 x_1 p_1 + (\rho_1 x_2 + \alpha x_1) p_2 + (\rho_1 x_3 + \beta x_2) p_3$$

получим дифференциальное уравнение

$$\rho_1 x_1 \frac{df}{dx_1} + (\rho_1 x_2 + \alpha x_1) \frac{df}{dx_2} + (\rho_1 x_3 + \beta x_2) \frac{df}{dx_3} = 0$$

и совокупную систему:

$$\frac{dx_1}{\rho_1 x_1} = \frac{dx_2}{\rho_1 x_2 + \alpha x_1} = \frac{dx_3}{\rho_1 x_3 + \beta x_2} = dt$$

Интегралом последней системы будут уравнения

$$\begin{cases} x_1 = C_1 e^{\rho_1 t} \\ x_2 = C_2 e^{\rho_1 t} + \alpha C_1 t e^{\rho_1 t} \\ x_3 = C_3 e^{\rho_1 t} + \beta C_2 t e^{\rho_1 t} + \frac{\alpha \beta}{2} C_1 t^2 e^{\rho_1 t} \end{cases}$$

Исключая отсюда t , мы получим вновь уравнение (31)

V тип.

A°. В последнем случае коллинеация определяется ур-ем (9).
Ур-ие соответствующего коннекса

$$\varrho_1 (x_1 u_1 + x_2 u_2 + x_3 u_3) + \alpha x_1 u_2 = 0$$

или с помощью $u_x = 0$

$$\alpha x_1 u_2 = 0$$

дифференциальное ур-ие кривых главной коинциденции в силу (13) будет:

$$u_2 = 0 \text{ или } (x dx)_{31} = 0$$

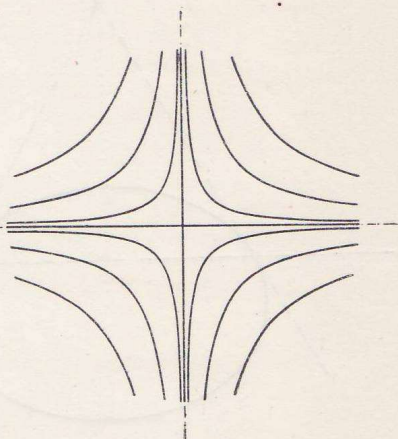
откуда

$$x_1 + C x_3 = 0 \dots \dots (32)$$

— ур-ие интегральных кривых (фиг. 20)

B°. Применяя и здесь преобразование (9) последовательно λ раз, получим линейное преобразование той же системы, именно:

$$\begin{aligned} \varrho y_1 &= \varrho_1^\lambda x_1, & \varrho y_2 &= \varrho_1^\lambda x_2 + \lambda \alpha \varrho_1^{\lambda-1} x_1, \\ \varrho y_3 &= \varrho_1^\lambda x_3 \end{aligned}$$



Фиг. 24.

Исключение из этих уравнений λ и ϱ дает ур-ие

$$\frac{y_1}{y_3} = \frac{x_1}{x_3} = C$$

т. е. уравнение (32)

C°. К тому же ур-ию придем, если будем исходить из бесконечно малых преобразований, символ коих в данном случае

$$Xf \equiv \varrho_1 x_1 p_1 + (\alpha x_1 + \varrho_1 x_2) p_2 + \varrho_1 x_3 p_3$$

и дифф. ур-ие траекторий одночленной группы бесконечно малых преобразований

$$\varrho_1 x_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + (\alpha x_1 + \varrho_1 x_2) \frac{\partial f}{\partial x_2} + \varrho_1 x_3 \frac{\partial f}{\partial x_3} = 0$$

Интегрируя последнее ур-ие, получим опять ур-ие (32)

Частный случай. Если в системе (9) положить $\alpha = 0$, то ур-ия коллинеации принимают вид

$$\varrho y_1 = \varrho_1 x_1, \quad \varrho y_2 = \varrho_1 x_2, \quad \varrho y_3 = \varrho_1 x_3,$$

а уравнение коннекса вид: $u_x = 0$.

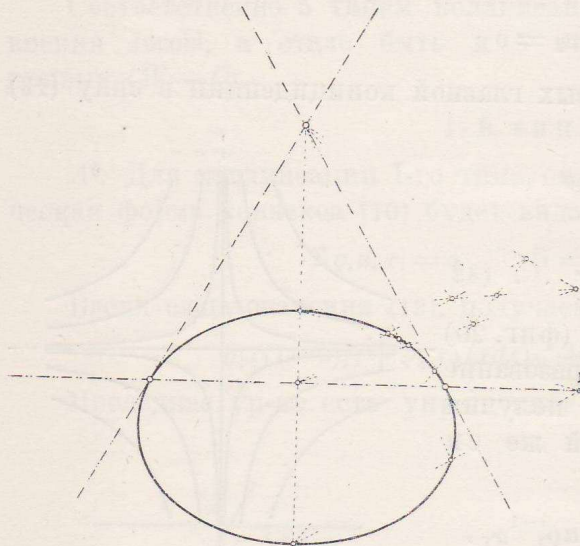
В этом случае, очевидно, каждая точка плоскости остается инвариантной (преобразуется в саму себя).

I. W—C первого типа.

5. Различные виды W—C этого типа.

Для W—C первого типа мы получили уравнения:

A⁰. для координатного Δ-ка, все элементы которого вещественны и все вершины находятся на конечном расстоянии:



Фиг. 25.

$$x_1^{y_1} x_2^{y_2} x_3^{y_3} = C,$$

где

$$r_1 + r_2 + r_3 = 0 \dots (18)$$

или в виде

$$\lg \frac{\varrho_2}{\varrho_3} \lg \frac{y_1}{x_1} + \lg \frac{\varrho_3}{\varrho_1} \lg \frac{y_2}{x_2} + \lg \frac{\varrho_1}{\varrho_2} \lg \frac{y_3}{x_3} = 0 \dots (19)$$

где

$$r_1 = \lg \frac{\varrho_2}{\varrho_3}, r_2 = \lg \frac{\varrho_3}{\varrho_1}$$

$$\text{и } r_3 = \lg \frac{\varrho_1}{\varrho_2}$$

Общее расположение этих кривых имеем на фиг. 7.

B⁰. Для координатного Δ-ка, у которого вершина A₁ находится на ∞-сти:

$$x_1^{\varrho_2 - \varrho_3} x_2^{\varrho_3 - \varrho_1} (x_2 + a x_3)^{\varrho_1 - \varrho_2} = C, \varrho_1 > \varrho_2 > \varrho_3 \dots (23)$$

Расположение соответствующих кривых дает фиг. 9.

C⁰. Для координатного Δ-ка с вершиной A₂ на ∞-сти:

$$x_1^{\varrho_2 - \varrho_3} x_2^{\varrho_3 - \varrho_1} (x_1 + a x_3)^{\varrho_1 - \varrho_2} = C, \varrho_1 > \varrho_2 > \varrho_3 (24)$$

Общее расположение этих кривых имеем на фиг. 11 и 12.

Вторая фигура дает расположение кривых, когда вершина A₂ удаляется в ∞-сть по направлению, перпендикулярному к противоположной стороне.

D⁰. Применяя к кривым (18) или, что тоже, к кривым

$$x_2^{y_2} x_3^{y_3} = C x_1^{-y_1}$$

проективное преобразование, переводящее сторону основного Δ-ка $x_3 = 0$ в бесконечно удаленную прямую, получаем у-ие наших кривых в декартовой системе координат, именно:

$$y = C x^n \dots (33)$$

или, если положить $C = a^{1-n}$,

$$y = a^{1-n} x^n.$$

Последнее ур-ие

a⁰. при $n = \frac{p}{p-q} > 0$ есть обобщенное ур-ие семейства парабол высшего порядка (фиг 21 и 22);

b⁰. при $n = -\frac{p}{p-q} < 0$

[$p > q$] уравнение (33) определяет семейство гипербол высшего порядка (фиг. 23 и 24). Таким образом, все $W-C$ первого типа через соответствующее проективное преобразование переходят в ∞^1 высших парабол и гипербол;

c⁰. Среди гипербол имеются кривые, определяемые ур-ем

$$x^{v_1} y^{v_2} = C,$$

где

$$v_1 > 0, v_2 > 0 \text{ и } v_1 + v_2 = 1.$$

Это так называемые *политронные кривые*;

d⁰. при n —иррациональном, ур-ие (33) определяет интерсцендентные параболы и гиперболы (*адиабаты*);

E⁰. При $C = 1$ уравнение (18) принимает вид

$$x_1^{v_1} x_2^{v_2} x_3^{v_3} = 1 \quad (v_1 + v_2 + v_3 = 0) \quad (34)$$

Введя в рассмотрение барицентрические координаты μ_1, μ_2, μ_3 , связь коих с прямолинейными выражается ур-ми

$$\sigma\mu_1 = l_1 x_1, \quad \sigma\mu_2 = l_2 x_2, \quad \sigma\mu_3 = l_3 x_3$$

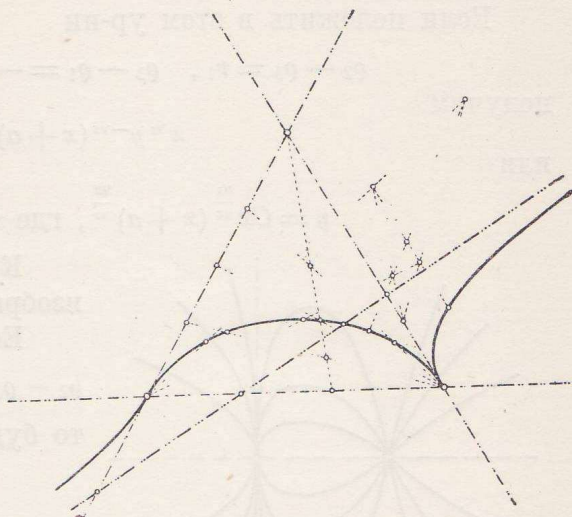
мы ур-ие (34) приводим к виду

$$\frac{\mu_1}{l_1^t} = \frac{\mu_2}{l_2^t} = \frac{\mu_3}{l_3^t}$$

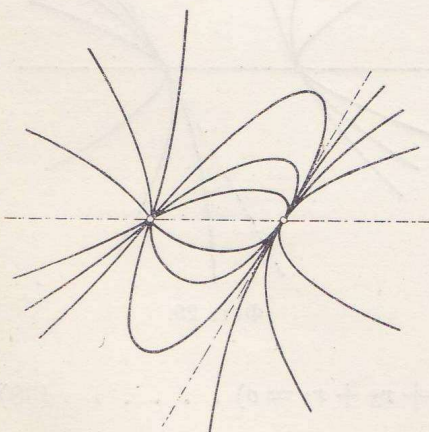
Последнее ур-ие дает нам кривые, определяющие геометрическое место точек, барицентрические координаты коих μ_1, μ_2, μ_3 пропорциональны одной и той же степени t соответствующих сторон l_1, l_2 и l_3 .

Имеем кривые „*Les potentielles triangulaires*“ de Longchamps—фиг. 25 и 26.

[G. de Longchamps „Sur la potentielle triangulaire“ Mathesis т. VI. 1886].



Фиг. 26.



Фиг. 27.

F^0 . Как и в случае D^0 , применяя к кривым (24) преобразование $x_1 = x, x_2 = y, x_3 = 1$ получим ур-ие

$$x^{\rho_2 - \rho_3} y^{\rho_3 - \rho_1} (x + a)^{\rho_1 - \rho_2} = C.$$

Если положить в этом ур-ии

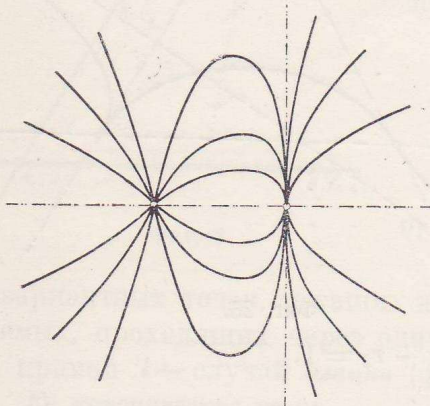
$$\rho_2 - \rho_3 = \nu_1, \quad \rho_3 - \rho_1 = -\nu_2 \text{ и } \rho_1 - \rho_2 = \nu_3,$$

получим

$$x^{\nu_1} y^{-\nu_2} (x + a)^{\nu_3} = C$$

или

$$y = C x^{\frac{\nu_1}{\nu_2}} (x + a)^{\frac{\nu_3}{\nu_2}}, \text{ где } \nu_1 + \nu_2 + \nu_3 = 0 \dots \dots \dots (35)$$



Фиг. 28.

Кривые, определяемые этим ур-ем изображены на фиг. 27—30.

Если положить

$$\rho_2 - \rho_3 = \nu_1, \quad \rho_3 - \rho_1 = \nu_2, \quad \rho_1 - \rho_2 = \nu_3$$

то будем иметь

$$x^{\nu_1} y^{\nu_2} (x + a)^{\nu_3} = C$$

или

$$y = \frac{C}{x^{\frac{\nu_1}{\nu_2}} (x + a)^{\frac{\nu_3}{\nu_2}}}$$

где

$$\nu_1 + \nu_2 + \nu_3 = 0, \dots \dots (36)$$

Расположение кривых имеем на фиг. 31 и 32.

G^0 . Аналогично, применяя к кривым (23) то же преобразование

$$x_1 = x, \quad x_2 = y, \quad x_3 = 1$$

получим

$$x^{\rho_2 - \rho_3} y^{\rho_3 - \rho_1} (y + a)^{\rho_1 - \rho_2} = C$$

Если положить здесь

$$\rho_3 - \rho_1 = +\nu_2, \quad \rho_1 - \rho_2 = \nu_3$$

$$\text{и } \rho_2 - \rho_3 = -\nu_1,$$

то будем иметь

$$x = C y^{\frac{\nu_2}{\nu_1}} (y + a)^{\frac{\nu_3}{\nu_1}}, \nu_1 + \nu_2 + \nu_3 = 0 \dots \dots (37)$$

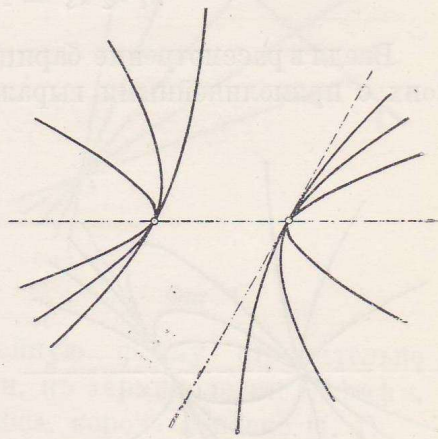
Если положить

$$\rho_3 - \rho_1 = \nu_2, \quad \rho_1 - \rho_2 = \nu_3,$$

$$\rho_2 - \rho_3 = \nu_1,$$

то получим

$$x = \frac{C}{y^{\frac{\nu_2}{\nu_1}} (y + a)^{\frac{\nu_3}{\nu_1}}}, (\nu_1 + \nu_2 + \nu_3 = 0) \dots \dots \dots (38)$$



Фиг. 29.

Кривые, определяемые ур-ми (37) и (38), расположатся аналогично фиг. 27—32.

6°. Свойства $W-C$ первого типа.

А°. 1. Кривые, определяемые ур-ем (19), вообще *трансцендентны*, они будут *алгебраическими*, если $\lg \frac{Q_i}{Q_k}$ — числа целые, положительные или отрицательные.

2. Уравнение $W-C$ в тангенциальных координатах будет того же вида, что и в точечных, т. е.

$$u_1^{y_1} u_2^{y_2} u_3^{y_3} = C \dots \dots \dots (39)$$

3. Из ур-ий (18) и (39) следует, что в случае вещественного Δ -ка все вещественные $W-C$ проходят через две его вершины и в этих вершинах они касаются его сторон.

4. $W-C$ имеют особенные точки только в вершинах основного Δ -ка, и двойственно: только стороны основного Δ -ка могут быть особенными касательными.

5. Совокупность линейных преобразований (4) переводит координатный Δ -к и $W-C$ в себя самих.

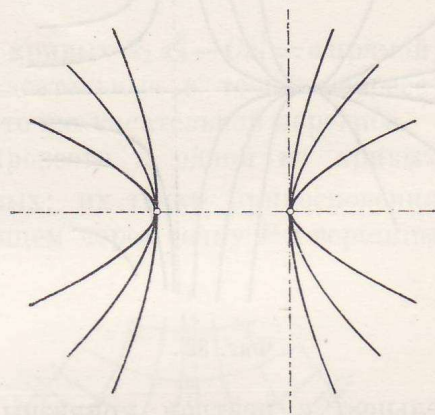
6. Касательная к какой-либо из $W-C$ системы образует с другими кривыми точечный ряд u . Меняя положение касательной, будем получать точечные ряды, проективные первоначальному ряду.

7. Двойное отношение точки прикосновения касательной к кривой W и трех точек пересечения касательной со сторонами основного Δ -ка постоянно на всей кривой и на каждой кривой той же системы.

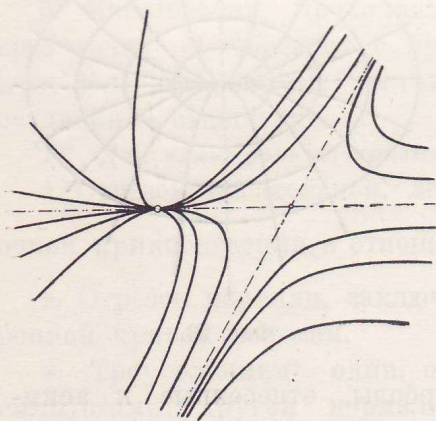
8. Касательные в любой точке P кривой W образует с тремя прямыми, соединяющими P с вершинами координатного Δ -ка, постоянное двойное отношение.

9. Если на каждой касательной T кривой W определим точку P , составляющую с тремя точками пересечения T со сторонами основного Δ -ка постоянное двойное отношение, то точка P опишет $W-C$ той же системы.

10. Если в каждой точке P кривой W построим прямую, образующую с прямыми PA_1, PA_2, PA_3 постоянное двойное отношение, то эта прямая огибает $W-C$ той же системы,



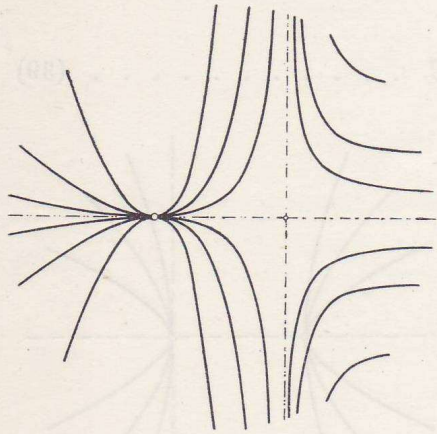
Фиг. 30.



Фиг. 31.

11. Точки кривых (18), которых касательные проходят через точку $(x_1 x_2 x_3)$, лежат на коническом сечении, проходящем через вершины $A_1 A_2 A_3$ и точку $(x_1 x_2 x_3)$.

12. Если во всех точках пересечения прямой с системой $W-C$ проведем касательные, то последние касаются конического сечения, которое касается секущей прямой и трех сторон основного Δ -ка.



Фиг. 32.

13. Взаимная поляра W -кривой системы относительно конического сечения, имеющего основным Δ -ком полярный Δ -к, есть кривая той же системы.

14. Если в точке $W-C$ проведем коническое сечение, которое ее касается и которое в то же время проходит через вершины основного Δ -ка, то радиус кривизны $W-C$ в точке касания вдвое больше радиуса кривизны (в этой же точке) конического сечения [Fourret, Jamet].

15. Центр кривизны $W-C$ в точке P расположен симметрично относительно P с центром кривизны конического сечения, проходящего через вершины основного Δ -ка и касательного к $W-C$ в точке P .

16. Всякая ковариантная кривая относительно $W-C$ есть кривая той же системы.

17. $W-C$ принадлежат к системе с характеристиками $\mu = 1, \nu = 1$.

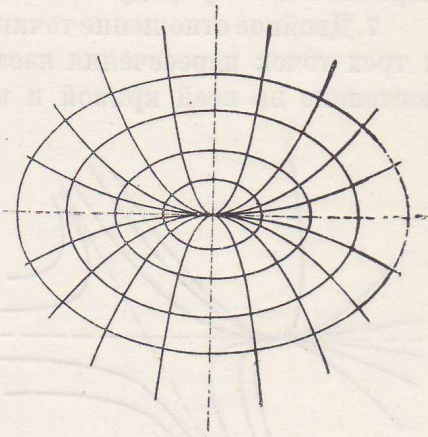
B^0 . В частности для парабол и гипербол высшего порядка $y = Cx^n$:

1. Ортогональные траектории $W-C$ определяемых ур-ем $y = Cx^n$ выражаются ур-ем

$$x^2 + ny^2 = C$$

т. е. $W-C$ суть ортогональные траектории подобных концентрических конических сечений.

При $n=2$: параболы $y = Cx^2$ суть траектории концентрических подобных и подобно расположенных эллипсов — фиг. 33;



Фиг. 33.

при $n=-1$: равносторонние гиперболы, отнесенные к асимптотам суть ортогональные траектории также равносторонних гипербол — фиг. 34.

2. Двойное отношение точки прикосновения касательной к кривой с точками пересечения ее со сторонами Δ -ка равно n .

3. Геометрическое место оснований нормалей, проведенных из точки (xy) плоскости к кривой $x^p y^{p-q} = a^{2p-q}$ есть обыкновенная гипербола.

C^0 . Для кривых 2-го пор. $x_2 x_3 - Cx_1^2 = 0$ [получаемых из ур-я (19) при условии $\varrho_2 \varrho_3 - \varrho_1^2 = 0$].

1. Если через вершину A_i основного Δ -ка проведем две прямые, то прямые, соединяющие их точки пересечения с кривыми $x_2 x_3 - Cx_1^2 = 0$, пересекаются в одной точке P противоположной стороны (фиг. 25).

D^0 . Для кривых 3-го пор. $x_2 x_3^2 - Cx_1^3 = 0$ [получаемых из ур-я (19) при условии $\varrho_2 \varrho_3^2 - \varrho_1^3 = 0$].

1. Если пересечем прямой систему кривых $x_2 x_3^2 - Cx_1^3 = 0$ прямой, проходящей через точку возврата, то касательные в точках пересечения все сходятся в одной и той же точке касательной перегиба.

3. Из точки P плоскости можно провести к одной из кривых семейства $x_2 x_3^2 - Cx_1^3 = 0$ три касательных; их точки прикосновения лежат на коническом сечении, проходящем через точку P и вершины A_1, A_2, A_3 основного Δ -ка.

3. Касательные эти имеют всегда одно и тоже двойное отношение с PA_1 (или PA_3), если точка P движется по какой либо другой кривой нашей системы.

4. Из точки касательной перегиба к какой либо кривой системы можно провести одну касательную; из точки касательной возврата — две касательные; из точки M кривой — одну касательную.

5. Касательная, проходящая через точку M образует с прямыми MA_1, MA_2 , и MA_3 постоянное двойное отношение.

E^0 Для политропных кривых.

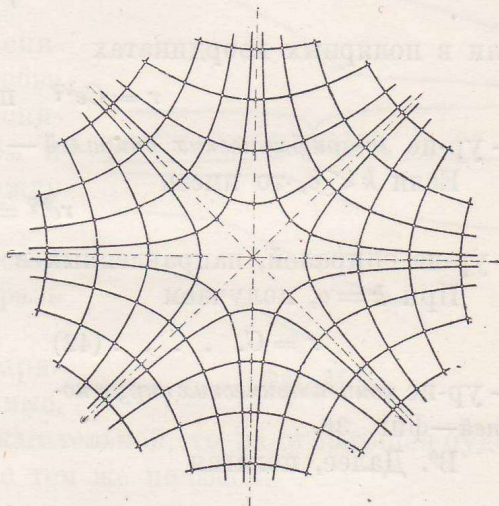
1. Отрезок касательной, лежащей между асимптотами, делится точкой прикосновения в отношении $\frac{v_1}{v_2}$.

2. Отрезок нормали, заключенной между осями, делится политропной кривой пополам.

3. Треугольники: один, образованный касательной и обоими асимптотами, другой нормалью и обоими осями — оба вписаны в один и тот же круг.

F^0 . Для потенциальной кривой.

1. Потенциальная кривая Δ -ка проходит через его центр тяжести.



Фиг. 34.

2. Кривая Longchamps'a проходит через центр вписанного в Δ -к круга, через центр тяжести Δ -ка и точку Lemoine'a.

3. Кривая Longchamps'a проходит через две конечные точки средней стороны и в них касается обеих других сторон Δ -ка.

1°. $W-C$ для коорд. Δ -ка с мнимыми элементами.

[Частный случай $W-C$ первого типа].

7°. *Различные виды $W-C$ в этом случае.*

В этом случае $W-C$ определяются ур-м:

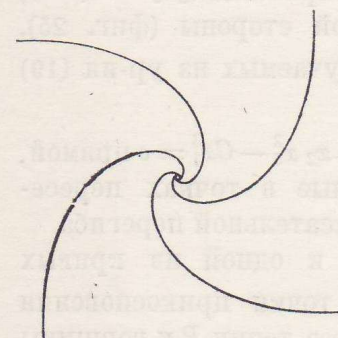
$$\frac{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}{x_2} e^{\text{Aarctg} \frac{x_2}{x_1}} = C \dots (25)$$

А⁶. Применяя к ним преобразование, переводящее

$$x_1 = x, \quad x_2 = y, \quad x_3 = 1,$$

получаем

$$\sqrt{x^2 + y^2} e^{\text{Aarctg} \frac{y}{x}} = C \dots (40)$$



Фиг. 35.

или в полярных координатах

$$r = Ce^{k\varphi} \quad \text{при } k > 0 \dots (41)$$

— ур-ие *логарифмических спиралей* — фиг. 35.

Если $k < 0$, то имеем

$$re^{k\varphi} = C$$

— ур-ие спиралей, направленных в обратную сторону.

При $k = 0$, получаем

$$r = C \dots (42)$$

— ур-ие *концентрических окружностей* — фиг. 36.

В°. Далее, полагая

$$x_1 = x, \quad x_2 = 1, \quad x_3 = y,$$

получим

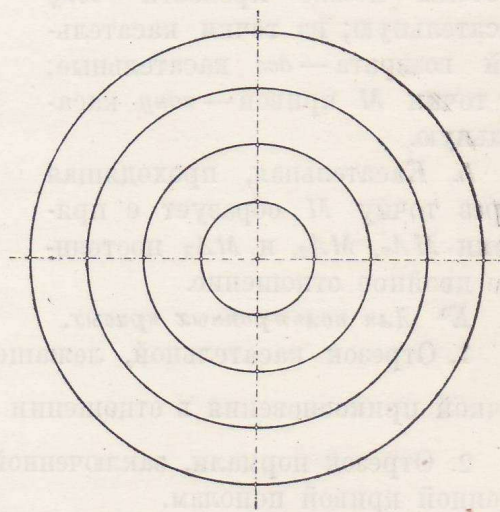
$$\frac{\sqrt{x^2 + 1}}{y} e^{\text{Aarctg} \frac{1}{x}} = C$$

Переходя к полярным координатам и полагая $\frac{1}{x} = \text{tg} u$ будем

иметь ур-ие

$$r^2 = \frac{Ce^u}{\sin^2 u} + C \text{tg}^2 u \dots (43)$$

Получаем уравнение кривых, расположение которых имеем на фиг. 37.



Фиг. 36.

8°. Свойства логарифмической спирали.

1. Логарифмическая спираль пересекает радиусы векторы, выходящие из точки O под одним и тем же углом.

2. Полюс логарифмической спирали есть асимптотическая точка.

3. Радиус кривизны логарифмической спирали = длине полярной нормали.

4. Натуральное уравнение логарифмической спирали

$$ks = \rho - \sqrt{k^2 + 1} C.$$

5. Длина дуги логар. спирали от полюса до точки P

$$s = \frac{r}{\cos \varphi} = PT$$

— длине касательной в точке P до пересечения ее с перпендикуляром к радиусу вектору OP в точке O .

6. Все логарифмические спирали с одним и тем же углом под'ема подобны.

7. Каждая логарифмическая спираль относительно полюса подобна сама себе; все логарифмические спирали с одним и тем же полюсом и углом под'ема конгруэнтны между собой.

8. Эволюта логарифмической спирали есть конгруэнтная спираль с тем же полюсом.

9. Если через все точки логарифмической спирали проведем прямые, образующие постоянный угол с касательной, то их огибающая будет снова логарифмическая спираль с тем же полюсом.

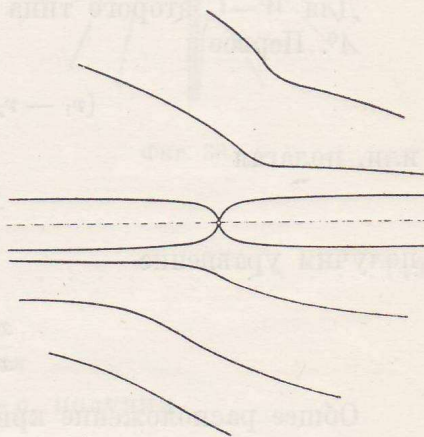
10. Под'ера логарифмической спирали относительно полюса есть снова логарифмическая спираль с тем же полюсом и тем же углом под'ема.

11. Если в полюсе логарифмической спирали поместить светящуюся точку, то каустика будет снова логарифмическая спираль, конгруэнтная данной.

12. Если через точку P плоскости проведем касательные ко всем завиткам логарифмической спирали, то геом. м. точек прикосновения есть окружность, проходящая через точку P и полюс спирали.

13. Логарифмическая спираль принадлежит к системе кривых с характеристиками $\mu = 1, \nu = 1$.

14. Если пересечем логарифмическую спираль прямой u и во всех точках пересечения построим касательные, то огибающая последних будет парабола, касающаяся прямой u и имеющая своим фокусом полюс спирали.



Фиг. 37.

15. Взаимная поляра логарифмической спирали относительно соприкасающейся равнобедренной гиперболы с центром в полюсе есть снова логарифмическая спираль той же системы.

16. Зная две точки и полюс, можно построить сколько угодно точек логарифмической спирали.

17. Если угол φ возрастает в арифметической прогрессии, то радиусы векторы, выходящие из полюса, возрастают в геометрической прогрессии.

18. Зная две ее точки P_1, P_2 и полюс O , строим на OP_2 треугольник $OP_2 P_3$ подобный Δ -ку $OP_1 P_2$. Полученная точка P_3 будет принадлежать нашей кривой.

Подобное построение можно продолжить и дальше.

II. $W-C$ второго типа.

9°. *Различные виды кривых этого типа.*

Для $W-C$ второго типа мы получили уравнения:

A°. Первое

$$(v_1 - v_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta \lg \frac{x_2}{x_1} = C \dots \dots \dots (27)$$

или, полагая

$$\frac{v_1 - v_2}{\beta} = \frac{1}{b}$$

получим уравнение

$$\frac{x_2}{x_1} e^{\frac{x_3}{bx_2}} = C \dots \dots \dots (44)$$

Общее расположение кривых, определяемых этим ур-ем имеем на фиг. 13.

B°. Для случая, когда вершина A_1 удаляется в бесконечность, уравнение кривых принимает вид

$$\frac{(\rho_1 - \rho_2)a}{x_2} + \beta \lg \frac{x_2}{x_1} = C \dots \dots \dots (28)$$

Соответствующие кривые изображены -- на фиг. 15.

C°. Когда удаляется в бесконечность точка $A_2 = A_3$, то уравнение кривых в этом случае будет вида:

$$(\rho_1 - \rho_2) \frac{x_3}{x_2} + \beta \lg \frac{x_2}{x_2 - b} = C \dots \dots \dots (29)$$

Кривые, определяемые этим ур-ем, -- на фиг. 17.

D°. Применяя к кривым (44) преобразование, при котором

$$x_1 = y, x_2 = x \text{ и } x_3 = 1,$$

получим

$$y = Cx e^{\frac{1}{bx}} \dots \dots \dots (46)$$

Кривые, соответствующие этому уравнению имеем на фиг. 38.

Уравнение кривых (44) в линейных координатах будет

$$\frac{u_1}{bu_3} = Ce^{\frac{u_2}{bu_3}} \dots \dots \dots (45)$$

Применяя к нему преобразование

$$u_1 = v, u_2 = u, u_3 = 1$$

получим

$$v = Ce^{\frac{u}{b}} \dots \dots (47)$$

E^0 . Применяя к кривым (44) преобразование

$$x_1 = y, x_2 = 1 \text{ и } x_3 = x$$

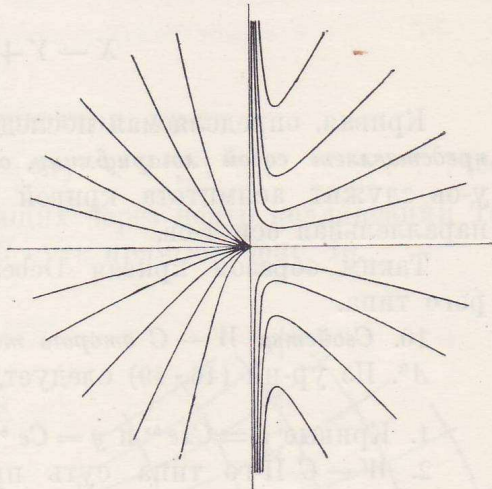
и соответственно

$$u_1 = v, u_2 = 1 \text{ и } u_3 = u$$

получим из уравнения (44)

$$y = Ce^{\frac{x}{b}} \dots \dots (48)$$

— ур-ие семейства логарифмических кривых—фиг. 39, а из уравнения (45)



Фиг. 38.

$$v = C u e^{\frac{1}{bu}} \dots \dots \dots (49)$$

F^0 . Применяя преобразование

$$x_1 = y, x_2 = x$$

к кривым (28) и полагая $(\rho_1 - \rho_2) a = -\alpha$, получим

$$y = C x e^{\frac{\alpha}{\beta x}}$$

т. е. кривые типа (46).

G^0 . Применяя преобразование

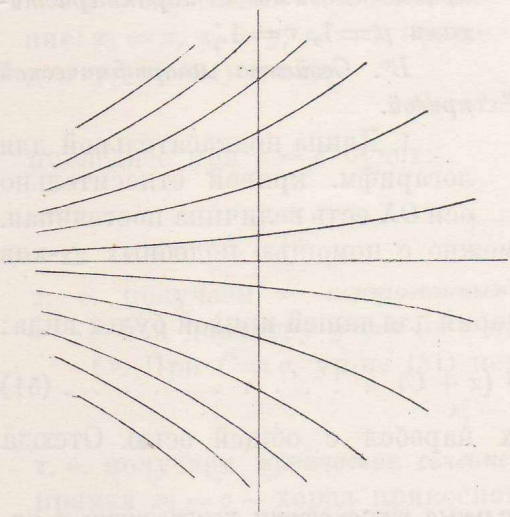
$$x_2 = y, x_3 = x$$

к кривым (29) и полагая

$$\rho_1 - \rho_2 = \alpha, \frac{\alpha}{\beta} = A \text{ и } C = \lg \frac{1}{C},$$

получим

$$y = \frac{b}{1 - Ce^{\frac{A x}{y}}}$$



Фиг. 39.

или в полярной системе координат

$$r = \frac{b}{\sin \varphi (1 - Ce^{A \cot \varphi})} \dots \dots \dots (50)$$

Кривые для этого уравнения имеем на фиг. 40.

H^0 . Отнесем логарифмическую кривую, определяемую ур-м (48) к косоугольной системе координат, в которой примем: за ось OY прямую, проходящую через начало под углом $\varphi = 45^\circ$ к оси OX , а за новое начало точку $(0, -b)$.

В этой новой системе координат ур-ие (48) будет вида:

$$X - Y + a = Ce^{-\frac{Y}{a}} \dots \dots \dots (51)$$

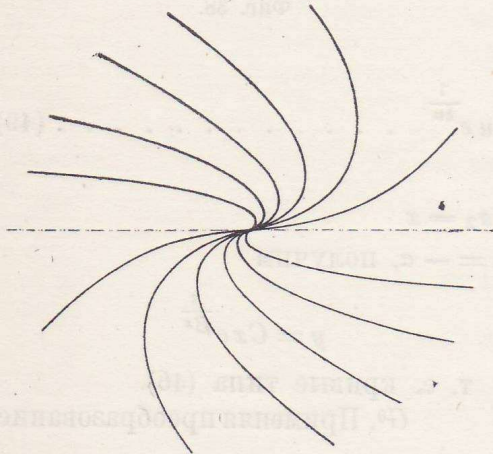
Кривая, определяемая последним ур-м, наз. *кривой Дебеанне'а*. Она представляет собой логарифмику, отнесенную к косоугольным осям: осью y -ов служит асимптота кривой $x - y + a = 0$, а осью x -ов прямая, параллельная оси x -ов.

Таким образом кривая Дебеанне'а принадлежит к $W - C$ второго типа.

10. Свойства $W - C$ второго типа.

A^0 . Из ур-ий (46 - 49) следует, что

1. Кривые $y = Cxe^{\frac{1}{bx}}$ и $y = Ce^{\frac{x}{b}}$ двойственны.
2. $W - C$ II-го типа суть проекции логарифмических кривых



Фиг. 40.

3. Если из любой точки P плоскости провести касательные к $W - C$ II-го типа, то геом. место точек прикосновения есть коническое сечение, проходящее через точку P и точку $A_3 (x_1 = 0, x_2 = 0)$, иначе

$W - C$ кривые II-го типа суть кривые системы с характеристиками $\mu = 1, \nu = 1$.

B^0 . Свойства логарифмической кривой.

1. Длина подкасательной для логарифм. кривой относительно оси OX есть величина постоянная.
2. Зная одну точку кривой, можно с помощью подобных Δ -ков построить все ее остальные точки.
3. Ур-ие ортогональных траекторий для нашей кривой будет вида:

$$y^2 = 2p(x + C) \dots \dots \dots (51)$$

т. е. имеем систему конгруэнтных парабол с общей осью. Отсюда можно сказать:

$W - C$ II-го типа суть ортогональные траектории конгруэнтных парабол с общей осью. Фиг. 41.

C^0 . Свойства кривой Дебеанне'а

1. Если длину отрезка асимптоты, заключенного между точками пересечения с нею касательной и прямой, проходящей через точку

касания II-но оси абсцисс, назовем *подкасательной*, то *длина подкасательной кривой Дебассиэ'а есть величина постоянная.*

2. Геом. м. касательных, проведенных из точки P плоскости к данной кривой будет *гипербола*, проходящая через эту точку, стало быть

Кривая Дебассиэ'а есть кривая системы с характеристиками $\mu = 1$, $\nu = 1$.

III. $W - C$ остальных типов

11^o. $W - C$ третьего типа.

В случае перспективной коллинеации ур-ие

$$x_3 = Cx_2 \dots \dots \dots (30)$$

определяет *пучок прямых*, проходящих через центр коллинеации. Таким образом в этом случае $W - C$ суть прямые — фиг. 18.

12^o. $W - C$ четвертого типа.

В этом случае ур-ие

$$Cx_1^2 + \beta x_2^2 - 2\alpha x_1 x_3 = 0 \dots (31)$$

дает пучок конических сечений — фиг. 19.

A^0 . Применяя преобразование, при котором

$$x_1 = x, x_2 = y, x_3 = 1$$

получим

$$Cx^2 + \beta y^2 - 2\alpha x = 0 \dots (52)$$

— *пучок конических сечений, имеющих соприкосновение 3-го пор.*

B^0 . Применяя преобразование: $x_2 = x, x_3 = y, x_1 = 1$, приведем ур-ие (31) к виду

$$C + \beta x^2 - 2\alpha y = 0;$$

последнее при $\alpha = \beta$ будет:

$$y - \frac{1}{2}x^2 = C \dots \dots \dots (53)$$

т. е. получаем ∞' *конгруэнтных парабол*, отнесенных к касательной $x = 0$ и к диаметру $y = 0$ (ось параб.) — фиг. 42 и 43.

C^0 . При $C = 0$, ур-ие (31) переходит при $\beta = \alpha$ в ур-ие

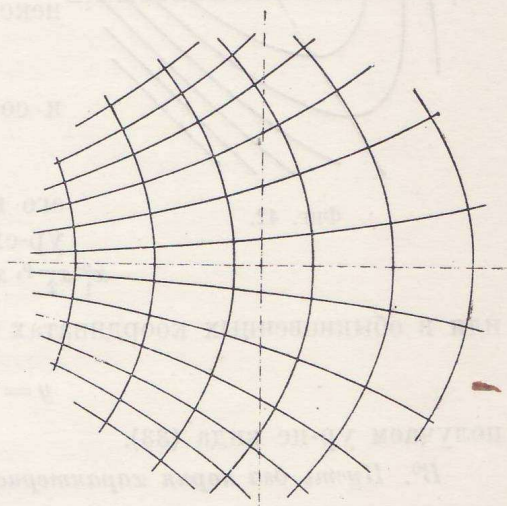
$$x_2^2 - 2x_1 x_3 = 0 \dots \dots \dots (54)$$

т. е. получаем *коническое сечение*, касающееся прямых $x_1 = 0, x_3 = 0$; прямая $x_2 = 0$ — хорда прикосновения — фиг. 25.

D^0 . Если одна из этих касательных, напр. $x_1 = 0$ совпадает с ∞ — но удал. прямой, то ур-ие (54) приводится к виду

$$x_2^2 - 2x_3 = 0$$

т. е. снова получаем *параболу*.



Фиг. 41.

13°. $W - C$ пятого типа.

В данном случае ур-ие

$$x_1 + Cx_3 = 0 \dots \dots \dots (32)$$

определяет пучок прямых, проходящих через центр гомологии ($x_1 = 0, x_3 = 0$), лежащей на оси—фиг. 20.

14°. *Случай вырожденной коллинеации и $W - C$.*

Когда один или несколько корней характеристического уравнения $\Delta(\rho) = 0$ обращаются в нуль, соответствующая коллинеация наз. *вырожденной*.

Рассмотрим следующие случаи:

A°. Пусть один из корней, напр. $\rho_3 = 0$.

Тогда каноническая форма коннекса (15) переходит в

$$\rho_1 u_1 x_1 + \rho_2 u_2 x_2 = 0$$

и соответствующее дифф. ур-ие будет

$$\rho_1 x_1 (xdx)_{23} + \rho_2 x_2 (xdx)_{31} = 0$$

его интегральные кривые определяются ур-ем:

$$x_1^{\rho_2} x_2^{-\rho_1} x_3^{\rho_1 - \rho_2} = C$$

или в обыкновенных координатах

$$y = Cx^{\frac{\rho_2}{\rho_1}}$$

получаем ур-ие вида (33).

B°. Пусть два корня характеристического ур-ия $= 0$, напр.

$$\rho_2 = \rho_3 = 0.$$

Ур-ие коннекса [*A°* стр. 41] в этом случае будет

$$\rho_1 u_1 x_1 + \beta x_2 u_3 = 0,$$

соответствующее дифференц. ур-ие

$$\rho_1 x_1 (xdx)_{23} + \beta x_2 (xdx)_{12} = 0.$$

Его интеграл

$$\rho_1 \frac{x_3}{x_2} + \beta \lg \frac{x_2}{x_1} = C$$

Получаем ур-ие вида (27).

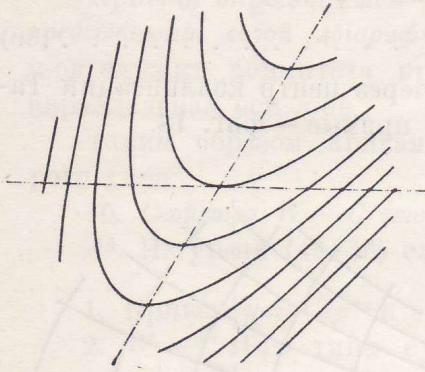
C°. Наконец, когда все 3 корня характ. ур. равны нулю: $\rho_1 = \rho_2 = \rho_3 = 0$.

Каноническая форма коннекса [*A°* стр. 43 тип IV] имеет вид:

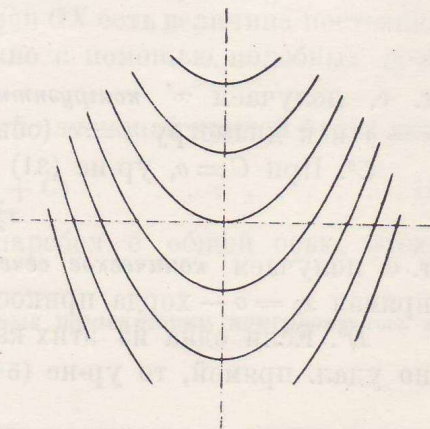
$$\alpha x_1 u_2 + \beta x_2 u_3 = 0$$

а диффр. ур-ие

$$\alpha x_1 (xdx)_{31} + \beta x_2 (xdx)_{12} = 0.$$



Фиг. 42.



Фиг. 43.

Его интегральные кривые определяются ур-ем:

$$Cx_1^2 + \beta x_2^2 - 2\alpha x_1 x_3 = 0,$$

в этом случае приходим к ур-ию (31).

Таким образом с геометрической стороны вырожденные коллинеации ничего нового не дают. Во всех указанных случаях получаем рассмотренные выше кривые.

15°. *Значение $W-C$ в теории дифференциальных ур-ий.*

Расположение интегральных кривых ур-ия Якоби (или что тоже $W-C$) вблизи его особых точек лежит, как известно, в основе классификации обыкновенных критических точек дифференциального ур-я 1-го порядка и 1-ой степени.

Последняя классификация дана Н. Poincaré.

[Н. Poincaré. „Sur les courbes définies par les équations différentielles“ J. de Math. (3), 7, 1881].

Однако следует заметить, что типы особых точек, установленные Н. Poincaré, впервые встречаются в работе Н. Жуковского. Кинематика жидкого тела Матем. Сб. Т. VШ, 1876, стр. 61 или Соч. I, стр. 92.

На это обстоятельство, а также и на то, что *вопрос о критических точках дифференциального ур-ия тесно связан с изучением различных типов самопроективных кривых ($W-C$)* обращает внимание проф. Д. М. Синцов. [Д. М. Синцов. Н. Е. Жуковский и классификация особых точек диффер. ур-я 1-го пор. 1924 г.].

В своей работе Н. Жуковский рассматривает для бесконечно малых линий токов следующее дифф. ур-ие

$$\frac{dx_1}{m_1 x_1 - nx_2} = \frac{dx_2}{nx_1 + m_2 x_2} = \frac{dx_3}{kx_3}$$

или в обыкновенных координатах

$$\frac{dx}{m_1 x - ny} = \frac{dy}{nx + m_2 y}$$

Взяв последнее ур-ие в виде

$$dx(nx + m_2 y) = dy(m_1 x - ny)$$

и заменив в нем

$$m_1 = \frac{m_2 + m_1}{2} - \frac{m_2 - m_1}{2}$$

$$m_2 = \frac{m_2 + m_1}{2} + \frac{m_2 - m_1}{2},$$

умножим на интегрирующий множитель

$$M = \frac{1}{(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)}$$

Тогда получим

$$\frac{(m_2 - m_1)(ydx + xdy) + 2n(xdx + ydy)}{(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)} = \frac{(m_2 + m_1)(xdy - ydx)}{(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)} =$$

$$= \frac{\frac{m_2 + m_1}{n} d\frac{y}{x}}{\frac{y_2}{x_2} + \frac{m_2 - m_1}{n} \cdot \frac{y}{x} + 1} \dots \dots \dots (55)$$

Определив кривые, удовлетворяющие этому ур-ию, Жуковский исследует также и его критические точки, понимая под последними „точки, в которых линии токов пересекаются, соприкасаются или имеют бесконечно большую кривизну“.

Рассматривает он следующие случаи:

A⁰. *Первый, когда* $(m_2 - m_1)^2 > 4n^2$

В этом случае ур-ие интегральных кривых имеет вид:

$$\log [(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)] =$$

$$= \log C + \frac{m_2 + m_1}{\sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}} \log \frac{2n\left(\frac{y}{x}\right) + (m_2 - m_1) - \sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}}{2n\left(\frac{y}{x}\right) + (m_2 - m_1) + \sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}}$$

Положив

$$ny + \frac{(m_2 - m_1) - \sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}}{2} x = \sqrt{n} \cdot \lambda \cdot X$$

$$ny + \frac{(m_2 - m_1) + \sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}}{2} x = \sqrt{n} \cdot \lambda \cdot Y,$$

получим

$$XY = C \left(\frac{X}{Y} \right)^A,$$

где

$$A = \frac{m_2 + m_1}{\sqrt{(m_2 - m_1)^2 - 4n^2}}$$

Обозначая

$$1 - A = -r_2 \quad 1 + A = r_1,$$

будем иметь

$$Y = CX^{\frac{r_2}{r_1}}$$

— ур-ие, рассмотренное нами выше [стр. 15, ур-ие (33)].

Отсюда:

I⁰. При $\frac{r_2}{r_1} > 0$ получаем ур-ие парабол высшего порядка, изображенных на фиг. 21 и 22.

II°. При $\frac{r_2}{r_1} < 0$ — ур-ие гипербол высшего порядка; расположе-
ние кривых на фиг. 23 и 24.

III°. При $\frac{r_2}{r_1} = 1$ — ур-ие пучка прямых — фиг. 20.

Рассматривая расположение кривых во всех этих случаях,
а также сравнивая полученные результаты с работой Walther von Dyck'a.

[Walther von Dyck. „Ueber die singulären Stellen eines Systems von Dif-
ferentialgleichungen erster Ordnung. München Ber. 1909],

приходим к следующим выводам:

В I-ом случае — всякая линия тока (интегральная кривая) *проходит*
через критическую точку.

Такую точку называют *узлом*. [noeud — H. Poincaré, Knotenpunkt —
W. Dyck].

Во II-ом случае — через критическую точку проходят две и только
две линии тока (две интегральные кривые) — у нас: асимптоты ги-
пербол, получающиеся из ур-ия (33) при $C = 0$.

Такую точку называют *нейтральной*, [Col — Poincaré, Doppelpunkt —
W. Dyck].

В III-м — имеем критическую точку — Büschelpunkt [— W. Dyck].

B^0 Рассмотрим теперь расположение кривых при условии, когда

$$(m_2 - m_1)^2 - 4n^2 = 0.$$

В этом случае ур-ие (55), представленное в виде

$$\frac{(m_2 - m_1)(ydx + xdy) + 2n(xdx + ydy)}{(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)} = \frac{\frac{m_2 + m_1}{n} d \frac{y}{x}}{\left(\frac{y}{x} + \frac{m_2 - m_1}{2n}\right)^2 + 1 - \frac{(m_2 - m_1)^2}{4n^2}} \dots \dots \dots (56)$$

преобразуется в

$$\frac{(m_2 - m_1)(ydx + xdy) + 2n(xdx + ydy)}{(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)} = \frac{\frac{m_2 + m_1}{n} d \frac{y}{x}}{\left(\frac{y}{x} \pm 1\right)^2}$$

Интегрируя последнее ур-ие и полагая затем $\frac{m_2 + m_1}{n} = B,$

получим

$$\log [(m_2 - m_1)xy + n(x^2 + y^2)] = \log C + B \frac{1}{\frac{y}{x} \pm 1}.$$

ИЛИ

$$(m_2 - m_1) xy + n(x^2 + y^2) = Ce^{B \frac{y}{x-1}}$$

и наконец, в полярных координатах

$$(m_2 - m_1) r^2 \sin \varphi \cos \varphi + nr^2 = Ce^{\frac{B}{\operatorname{tg} \varphi \pm 1}}$$

При $m_2 - m_1 = -2n$:

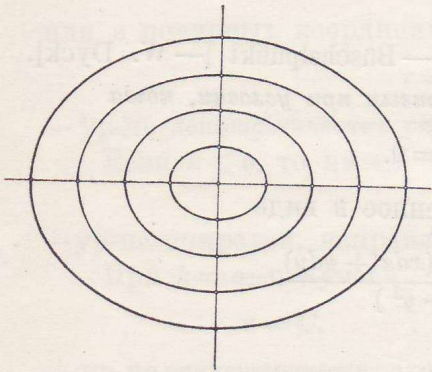
$$r^2 (1 - \sin 2\varphi) = Ce^{\frac{B}{\operatorname{tg} \varphi \pm 1}}$$

и, наконец, заменяя $\varphi = \frac{\pi}{4} + u$, имеем при верхнем знаке

$$r = \frac{C}{\sin u e^{\operatorname{ctg} u - 1}},$$

где $B = 4$.

В рассматриваемом случае все интегральные кривые проходят через полюс (Фиг. 40).



Фиг. 44.

VI. Эту точку Жуковский выделяет в точку, отличную от узла. В случае узла, если взять всю систему кривых, имеем точку перегиба, а здесь — точку пресечения (остановки).

В схеме W. Дуск'а последняя точка отсутствует.

C°. В том случае, когда

$$(m_2 - m_1)^2 - 4n^2 < 0$$

ур-ие (55) дает:

$$\begin{aligned} & \log [(m_2 - m_1) xy + n(x^2 + y^2)] \\ &= \log C + \frac{2(m_2 + m_1)}{n\sqrt{4n^2 - (m_2 - m_1)^2}} \operatorname{arctg} \frac{2n \frac{y}{x} + (m_2 - m_1)}{\sqrt{4n^2 - (m_2 - m_1)^2}} \end{aligned}$$

ИЛИ

$$\begin{aligned} & (m_2 - m_1) xy + n(x^2 + y^2) = \\ &= Ce^{n^2 \sqrt{1 - \frac{(m_2 - m_1)^2}{4n^2}} \operatorname{arctg} \frac{\frac{y}{x} + \frac{m_2 - m_1}{2n}}{\sqrt{1 - \frac{(m_2 - m_1)^2}{4n^2}}}} \end{aligned}$$

имеем ур-ие логарифмических спиралей, которое переходит в

$$\sqrt{x^2 + y^2} = Ce^{k \operatorname{arctg} \frac{y}{x}} \text{ — фиг. 35.}$$

V°. В этом случае ни одна линия тока (интегральная кривая) не проходит через критическую точку, но асимптотически к ней

приближается, все время закручиваясь вокруг нее. Такую точку называют *фокусом* [foyer = Н. Poincaré, Wirbelpunkt — W. Dusk].

D⁰. При $m_2 + m_1 = 0$ спирали переходят в эллипсы:

$$2m_2 xy + n(x^2 + y^2) = C \text{ — фиг. 44.}$$

E⁰. При $k = 0$, логарифмические спирали переходят в окружности — фиг. 45.

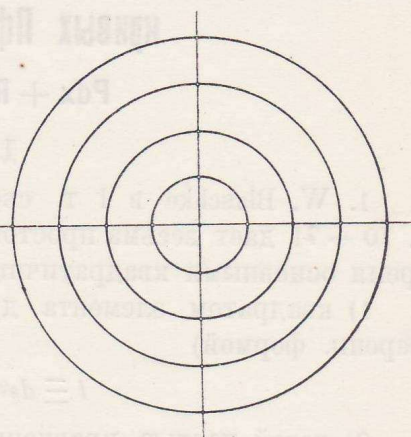
VI⁰. В случаях D⁰ и E⁰ ни одна линия тока (интегральная кривая) не проходит через критическую точку, но в отличие от предыдущего случая эта последняя будет окружена замкнутыми линиями.

Такую точку называют *центром* (centre — Poincaré, Isolierter Punkt — W. Dusk).

VII⁰. Кроме указанных критических точек, мы имеем еще одну критическую точку. Последняя получается для интегральных кривых в том случае, когда характеристическое уравнение $\Delta(\rho) = 0$ имеет тройной корень.

Соответствующие интегральные кривые уравнения Якоби имеем на фиг. 19. Здесь мы имеем пучок конических сечений, имеющих соприкосновение 3-го порядка. Случай этот не указан ни Жуковским, ни W. Dusk'ом.

Такую точку можно назвать (Д. М. Синцов) — point d'osculation, Berührungspunkt.



Фиг. 45.

16⁰. Литература о W-C. Кроме указанной выше, назовем еще следующие работы.

1. Encyklopädie der Mathem. Wissensch. ften. B. III. Heft 2/3.
2. S. Lie. Vorlesungen über Continuirliche Gruppen 1893.
3. G. Loria. Spezielle algebr. und transcend. ebene Kurven.
4. H. Wieleitner. Spezielle ebene Kurven.
5. G. Fouret. Sur les courbes planes transcendantes, susceptibles de faire partie d'un système (p, ν) . Bull. de la société Math. de France. T. II. 1873-74.
6. M. Janet. Sur les surfaces et les courbes tetraedrales symetriques. Ann. de l'école normale supér T. IV. 1887.
7. Д. Синцов. К вопросу об особенных элементах коннекса. Изв. Каз. Физ.-Мат. Общ-ва 1902.
8. D. Sinzov. On the theory of connexes. Труды V Мат. Конгреса в Кембридже.
9. G.-H. Halphen. Etude sur les points singuliers des courbes algébriques planes. Salmon. Traité de géom. anal. 1884.